In place of f	om P	TO-1449		·				_
611-19						DOCKET NO.: SERIA MCS-120-99 09/657		;
INFORMATION DISCLOSURE CITATION						INVENTOR:		
STORY 3 0 1	Į.		ral sheets if n		Meyers,	et al		
(3					FILING DATE: September 8, 2000		GROUP: 2858	
(3) a 18)	. W.Y.			S. PATENT DOCUMENTS	Septemb	7 0, 2000	2000	_
*Examiner	Ref.	Document	Date	Name	Class	Subclass	Filing Date	_
Initial	I NEI.	Number		TABLE .	Cioss	000000	(if Appropria	te)
KIN	Al	5,850,352	12/15/98	Moezzi et al.			11/06/95	
			FOR	IGN PATENT DOCUMENTS				
		Document	Date	Country	Class	Subclass	Translation	
		Number					Yes N	lo
				<u></u> _		L		
				ncluding Author, Title, Date. Pe				
Kron	A2	Determination for	position-orier	idais, S., Updating the environment's nation of known objects, IEEE Intern				ı
KIN	A3	Cybernetics, San Antonio, Texas, 1994, pp. 1351-1356. Lin, I-S., F. Wallner, R. Dillman, Interactive control and environment modelling for a mobile robot based on						
1900		multisensor percep	otions, <i>Roboti</i>	cs and Autonomous Systems, 1996, vo	l. 18, pp. 301	-310.		
						-		
							·	
				•				
					-			
	1							
								
				· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·				
		·		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	 	. ••		
					<u>-</u>			_
	•			· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	- · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·			
								
								
			<u> </u>		· · · · · ·	<u> </u>		
	· 						<u>-</u>	
		-						
		^					···	
EXAMINER	M	2000		DATE CONSIDERED:	12/17	12 000	3	

*EXAMINER: Initial if any reference considered, whether or not the citation is in conformance with MPEP 609; Draw line through citation if not in conformance and not considered. Include copy of this form with next communication to applicant.